Schnittstelle zwischen zwei Teilelementen eines Werkzeugsystems

Beschreibung

5

10

15

20

25

Die Erfindung betrifft eine Schnittstelle zwischen zwei Teilelementen eines Werkzeugsystems, insbesondere eines Zerspanungswerkzeugs, gemäß Oberbegriff des Anspruchs 1.

Schnittstellen der hier angesprochenen Art sind bekannt. Mit diesem Begriff werden Verbindungsstellen zwischen Teilelementen eines Werkzeugsystems beschrieben, beispielsweise zwischen einem mit einer Werkzeugmaschine verbindbaren Verbindungsteil und einem Wechselkopf, oder zwischen einem Werkzeugteil und einem Zwischenstück, oder zwischen einem Zwischenstück und einem Adapter, oder zwischen einem mit einer Werkzeugmaschine koppelbaren Halter und einem Wechselkopf eines Zerspanungswerkzeugs. Die Schnittstelle zeichnet sich durch ein erstes als Halter ausgebildetes Teilelement aus, das mit einer Ausnehmung versehen ist, in die ein Fortsatz eines zweiten Teilelements eines Werkzeugssystems einsteckbar ist, beispielsweise ein mit einem Fortsatz versehener Wechselkopf. Bei einem Zerspanungswerkzeug mit einem Halter und einem hier angesprochenen Wechselkopf ist es möglich, verschiedene Werkzeuge zur spanenden Bearbeitung eines Werkstücks zu verwenden. Bekannte Wechselköpfe der hier angesprochenen Art weisen einen als Kurzkegel ausgebildeten Fortsatz auf, der in den Halter einsteckbar ist. Der Wechselkopf und der Halter weisen im Bereich der Schnittstelle Planflächen auf, die vorzugsweise als Ringflächen ausgebildet sind und senkrecht zu der Mittelachse der Schnittstelle, hier des Zerspanungswerkzeugs stehen. Diese Ausgestaltung der Schnittstelle zeichnet sich dadurch aus, dass der Wechselkopf gegenüber dem Halter sehr genau ausgerichtet ist und

sich eine sehr hohe Steifigkeit im Bereich der Schnittstelle ergibt. Die Schnittstelle weist auch eine Spannvorrichtung auf, die in der Regel eine Differenzialschraube mit zwei gegenläufigen Gewinden (Links-Rechts-Gewinde) umfasst. Die Differenzialschraube greift mit einem Gewindebereich in den Wechselkopf und mit dem anderen Gewindebereich in den Halter ein. Bei einer Drehung der Differenzialschraube wird der Wechselkopf in Richtung seiner mit der Mittelachse des Zerspanungswerkzeugs zusammenfallenden Längsachse verlagert, wobei der Fortsatz in die Ausnehmung des Halters hineingezogen wird. Durch die Ausbildung des Fortsatzes als Kurzkegel wird die Wandung des Halters im Bereich seiner als Innenkegel ausgebildeten Ausnehmung minimal elastisch aufgeweitet, bis die Planflächen von Halter und Wechselkopf aneinanderliegen. Bei einer Drehbewegung der Differenzialschraube in entgegengesetzter Richtung wird der Fortsatz des Wechselkopfs aus der Ausnehmung des Halters herausgeschoben, so dass der Wechselkopf also ausgeworfen wird. Die Differenzialschraube weist an ihren Stirnseiten Betätigungsflächen, beispielsweise eine sechseckig ausgebildete Innenfläche auf, in die mit einem geeigneten Werkzeug eingegriffen werden kann. Es hat sich jedoch als Nachteilig erwiesen, dass bei Wechselköpfen in vielen Fällen ein stirnseitiger Zugang zur Betätigung der Differenzialsschraube nicht realisierbar ist, beispielsweise bei kleinem Durchmesser des Wechselkopfes, bei als Vollbohrer ausgebildeten Wechselköpfen, bei Fräsern, deren Schneide über die Drehachse reichen, und dergleichen. In diesen Fällen muss die als Differenzialschraube ausgebildete Spannschraube von der Halterseite aus betätigt werden. Dazu muss der Halter von der Werkzeugmaschine abgenommen werden, was lange Stillstandzeiten nach sich zieht. Dieser Nachteil ist umso gravierender, wenn der der Verbin-

5

10

15

20

25

dung mit der Werkzeugmaschine dienende Halter als Flansch ausgebildet ist, der nach einer Montage jeweils ausgerichtet werden muss. Bei langen Werkzeugen oder Werkzeugkombinationen müssen sehr lange Schlüssel zur Betätigung der Differenzialschraube eingesetzt werden, mit denen aufgrund der Länge das in der Regel benötigte Drehmoment nicht aufgebracht werden kann. Bei sehr feinen Gewinden der Differenzialschraube bedarf es mehrerer Umdrehungen, bis die der Schnittstelle zugeordneten Teilelemente des Werkzeugssystems, also der Wechselkopf und der Halter, fest miteinander verbunden sind, das kostet Zeit.

5

.10

20

25

Aufgabe der Erfindung ist es daher, eine Schnittstelle zu schaffen, die leicht zugänglich ist und einen schnellen Spannvorgang ermöglicht.

Zur Lösung dieser Aufgabe wird eine Schnittstelle vorgeschlagen, die die in Anspruch 1 genannten Merkmale aufweist. Die Schnittstelle, die beispielsweise einen Halter und einen Wechselkopf umfasst, weist eine Spannvorrichtung auf, die einen Zugbolzen und ein mit diesem zusammenwirkendes Exzenterelement aufweist. Vorzugsweise wird der Zugbolzen dem Wechselkopf zugeordnet und das Exzenterelement dem Halter, wobei der Zugbolzen eine Verlängerung eines Fortsatzes des Wechselkopfes darstellt. Bei einer Betätigung des Exzenterelements wird der Zugbolzen in axialer Richtung, also in Richtung der Mittelachse der Schnittstelle verlagert, so dass der Halter und der Wechselkopf miteinander verspannbar sind. Das Exzenterelement ist über eine Umfangsfläche der im Bereich der Schnittstelle miteinander verbundenen Teilelemente des Werkzeugsystems zugänglich. Es ist also nicht mehr erforderlich, über die Stirnseite eines Teilelements oder über die der Stirnseite abgewand-

te Seite eines Teilelements auf die Spannvorrichtung einzuwirken. Es ist daher möglich, Werkzeuge zu realisieren, deren Stirnseite geschlossen ist. Außerdem ist es nicht mehr erforderlich, ein mit einer derartigen Schnittstelle versehenes Werkzeug aus einer zugehörigen Halterung einer Werkzeugmaschine herauszunehmen oder von dieser abzubauen, um die Spannvorrichtung zu betätigen.

5

Weitere Ausgestaltungen der Schnittstelle ergeben sich aus den Unteransprüchen.

Die Erfindung wird im Folgenden anhand der Zeichnungen näher erläutert. Es zeigen:

	Figur 1	ein erstes Ausführungsbeispiel einer Schnittstelle eines einen Halter und einen Wechselkopf auf- weisenden Werkzeugsystems in zusammenge- bautem Zustand;
15	Figur 2	die Vorderseite des in Figur 1 wiedergegebenen Werkzeugsystems in Explosionsdarstellung;
	Figur 3	einen Zugbolzen der Spanvorrichtung der Schnitt- stelle nach den Figuren 1 und 2 in Seitenansicht;
20	Figur 4	ein Exzenterelement der Spanvorrichtung in per- spektivischer Ansicht;
	Figur 5	einen Querschnitt durch das in Figur 4 dargestellte Exzenterelement;
	Figur 6	eine Draufsicht auf das Exzenterelement in mon- tiertem Zustand;

Figur 7 einen Teillängsschnitt durch eine Schnittstelle in zusammengesteckten, nicht verspanntem Zustand;

Figur 8 die in Figur 7 dargestellte Schnittstelle in verspanntem Zustand.

5

10

15

20

25

Figur 1 zeigt eine Schnittstelle eines Werkzeugssystems, das hier beispielhaft als Zerspanungswerkzeug 1 ausgebildet ist. Es umfasst als erstes Teilelement einen Halter 3 und als zweites Teilelement einen Wechselkopf 5. Durch eine in Umfangsrichtung verlaufende Linie 7 ist erkennbar, dass der Halter 3 und der Wechselkopf 5 trennbar sind.

Bei dem hier dargestellten Ausführungsbeispiel ist der Halter 3 mit einem ausrichtbaren Flansch 9 versehen, über den das Werkzeugsystem, hier also das Zerspanungswerkzeug 1 mit einer Werkzeugmaschine verbindbar ist. Der Flansch 9 kann auch durch einen Kegel ersetzt werden, mit dem der Halter 3 mit einer Kegelaufnahme einer Werkzeugmaschine verbindbar ist.

Der Flansch 9 weist eine Reihe von Löchern 25 auf, deren Mittelachsen parallel zur Mittelachse 27 des Zerspanungswerkzeugs 1 verlaufen und durch die Schrauben hindurchführbar sind, die in ein Befestigungsteil einer Werkzeugmaschine eingreifen.

Der Wechselkopf 5 weist mindestens eine, hier sechs gleichmäßig in Umfangsrichtung beabstandete Messerplatten 11 auf, die die Umfangsfläche 15 des Wechselkopfs 5 überragende Schneiden mit Schneidkanten 15 aufweisen. Die Messerplatten 11 können in den Grundkörper des Wechselkopfes eingelötet oder auf sonstige Weise,

beispielsweise mit Spannpratzen, befestigt sein. Es ist aber auch möglich, den Messerkopf aus einem Stück herzustellen und die Schneiden in dessen Grundkörper einzuschleifen, wie dies beispielsweise bei einem Fräser der Fall ist.

Bei dem hier dargestellten Wechselkopf 5 handelt es sich beispielhaft um eine Reibahle. Er kann jedoch auch als Fräser oder Bohrer oder dergleichen ausgebildet sein. Bei der hier dargestellten Schnittstelle ist also eines der Teilelemente des Werkzeugsystem als spanabtragendes Werkzeug ausgestaltet, mit dem sich Späne von der Oberfläche eines Werkstücks abtragen lassen, auch von einer Bohrungsoberfläche von in ein Werkstück eingebrachten Bohrungen.

Die Umfangsfläche 13 des Wechselkopfs 5 setzt sich bei diesem Ausführungsbeispiel in der Umfangsfläche 17 des Halters 13 fort, so dass sich im Bereich der Linie hier kein Absatz bildet. Der Wechselkopf 5 bildet hier die axiale Verlängerung des Halters 5.

15

In die Umfangsfläche 13 des Halters 3 ist eine Spannvorrichtung 19 eingesetzt, die ein Exzenterelement 21 umfasst, welches durch ein von einer Schraube 22 gehaltenes Sicherungselement 23 so gesichert ist, dass es aus dem Halter 3 nicht herausfallen kann.

- Der vordere Teil des als Zerspanungswerkzeug 1 ausgebildeten Werkzeugsystems ist in Figur 2 in Explosionsdarstellung wiedergegeben. Gleiche Teile sind mit gleichen Bezugsziffern versehen, so dass zur Vermeidung von Wiederholungen auf die Beschreibung zu Figur 1 verwiesen wird.
- Der Halter 3 weist eine in seine Stirnseite 29 eingebrachte Ausnehmung 31 auf, in die ein vorzugsweise als Kurzkegel ausgebildeter

Fortsatz 33 des Wechselkopfes 5 eingreift. Bei einer derartigen Ausgestaltung des Fortsatzes 33 ist die Innenfläche der Ausnehmung 31 ebenfalls konusförmig, nämlich als Innenkonus, ausgebildet. Die Außenkegelfläche des Fortsatzes 33 und die Innenkegelfläche der Ausnehmung 31 sind so aufeinander abgestimmt, dass bei einer Verspannung zwischen Halter 3 und Wechselkopf 5 eine Selbsthemmung gegeben ist.

5

10

15

20

25

Auf der Stirnseite 29 des Halters 3 ist eine die Ausnehmung 31 umgebende als Ringfläche 35 ausgebildete Planfläche zu sehen, die in einer gedachten Ebene liegt, auf der die Mittelachse 25 des Zerspanungswerkzeugs 1 senkrecht steht. Der Wechselkopf 5 ist auf seiner der Stirnseite 29 zugewandten Rückseite ebenfalls mit einer als Ringfläche 37 ausgebildeten Planfläche versehen, die auch in einer gedachten Ebene angeordnet ist, auf der die Mittelachse 25 des Zerspanungswerkzeugs 1 senkrecht steht. Im zusammengebauten und verspannten Zustand der Schnittstelle liegen die Ringflächen 35 und 37 fest in Plananlage aufeinander, so dass sich eine exakte Ausrichtungsgenauigkeit zwischen Halter 3 und Wechselkopf 5 ergibt, die im Übrigen auch durch den Fortsatz 33 sichergestellt wird. Dabei bewirken der Fortsatz 33 die radiale und die Ringflächen 35, 37 die axiale Ausrichtung.

Der Fortsatz 33 ist mit mindestens einer in dessen Umfangsfläche eingebrachten Planfläche 39 versehen, die mit einer entsprechenden im Inneren der Ausnehmung 31 vorgesehenen Planfläche so zusammenwirkt, dass sich eine vorgebbare Drehposition des Wechselkopfes 5 gegenüber dem Halter 3 ergibt. Das heißt, der Fortsatz 33 ist nur in einer vorgebbaren Drehposition in die Ausnehmung 31 ein-

5

10

15

20

25

steckbar, so dass eine definierte Drehposition zwischen Halter 3 und Wechselkopf 5 gegeben ist.

In den Wechselkopf 5 ist ein Zugbolzen 41 einbringbar. Er ist fest mit dem Wechselkopf oder dessen Fortsatz 33 verbunden, beispielsweise eingeschraubt. Denkbar ist auch eine Schrumpf-, Klebe- oder Lötverbindung, um statt des Formschlusses einen Kraftschluss zu erreichen. Im Übrigen ist es möglich, den Fortsatz 33 und den Zugbolzen 41 einstückig auszubilden.

An den dem Halter 3 zugewandten Ende des Zugbolzens ist ein auch als Pilzansatz bezeichneter Ansatz 43 vorgesehen, der eine erste Spannfläche 45 aufweist.

In zusammengebautem Zustand der Schnittstelle befindet sich der Ansatz 43 in einem solchen Abstand zur Ringfläche 37, dass die Spannvorrichtung 19 mit dem Ansatz 45 zusammenwirken kann, worauf unten näher eingegangen wird. Entsprechend ist die Spannvorrichtung 19 in einem derartigen Abstand zur Ringfläche 35 angeordnet, dass sie mit dem Ansatz 35 des Zugbolzens 41 zusammenwirken kann.

Die Spannvorrichtung 19 weist ein Exzenterelement 21 auf, das eine im Wesentlichen zylindrische Außenfläche 47 umfasst. Durch diese ist ein Hohlraum 49 im Inneren des Exzenterelements 21 zugänglich.

In die obenliegende Stirnfläche 52 des Exzenterelements ist eine Ausnehmung 51 mit Betätigungsflächen 53 eingebracht, über die das Exzenterelement 21 gedreht werden kann, beispielsweise mittels eines Inbus-Schlüssels. Je nach Ausgestaltung der Betätigungsflächen 53 können auch Schraubendreher oder Torx-Steckschlüssel

verwendet werden. Entscheidend ist, dass auf das Exzenterelement 21 Drehmoment mittels eines Werkzeugs übertragen werden kann.

Das Exzenterelement 21 ist in eine dem Grundkörper des Halters 3 quer zur Mittelachse 25 durchdringende Bohrung 55 eingesetzt, so dass es von beiden Seiten zugänglich ist. Dazu ist das Exzenterelement 21 auf der der hier dargestellten Stirnseite 52 gegenüberliegenden Stirnseite ebenfalls mit einer Ausnehmung mit Betätigungsflächen versehen. Die Länge des Exzenterelements 21 ist zur Vermeidung von Verletzungen vorzugsweise so auf den Durchmesser des Halters 3 abgestimmt, dass er nicht über dessen Umfangsfläche hinausragt.

5

10

15

Im zusammengebauten Zustand des Zerspanungswerkzeugs 1 greift der Ansatz 43 in den Hohlraum 49 des Exzenterelements 21, so dass dieses nicht aus der Bohrung 55 herausfallen kann. In demontiertem Zustand wird das Exzenterelement 21 mittels des Sicherungselements 23 im Grundkörper der Halterung 3 gehalten. Dieses wird in eine längliche Ausnehmung 57 in der Umfangsfläche 17 des Halters 3 eingesetzt und übergreift einen zurückspringenden Bereich 57 der Stirnfläche 52 des Exzenterelements 21.

Aus der Darstellung gemäß Figur 2 ist zu sehen, dass die Ringfläche 35 mit mehreren in einem gleichmäßigen Abstand verteilten Öffnungen 59 versehen ist, die mit hier nicht dargestellten Öffnungen in der Ringfläche 37 fluchten, so dass über die Öffnungen 59 ein Kühlmittel zu den Messerplatten 11 geführt werden kann. Jeder Messerplatte ist bei dem hier dargestellten Ausführungsbeispiel des Wechselkopfes 5 eine Austrittsöffnung 61 zugeordnet. Die oben erwähnte Planfläche 39 des Fortsatzes 33 des Wechselkopfes 5 dient dazu, eine

5

10

15

20

25

exakte Drehausrichtung zwischen Halter 3 und Wechselkopf 5 zu gewährleisten, damit die Kühlmittelzufuhr sichergestellt ist.

Aus den Figuren 1 und 2 ist ersichtlich, dass bei dem hier dargestellten als Zerspanungswerkzeug 1 ausgebildeten Werkzeugsystem der Wechselkopf 5 eine axiale Verlängerung des Halters 3 darstellt. Im Bereich der hier erläuterten Schnittstelle werden also zwei Teilelemente eines Werkzeugsystems in axialer Richtung miteinander verspannt, wobei jedem Teilelement zugeordnete Ringflächen 35 und 37 plan aufeinander liegen und eine exakte Ausrichtung der Teilelemente und eine hohe Steifigkeit der Schnittstelle gewährleistet sind. Bei der Ausgestaltung des Fortsatzes 33 als Kurzkegel wird der Mantel des Halters 3 im Bereich der Ausnehmung 31 minimal elastisch aufgeweitet.

Es ist ersichtlich, dass bei einem entsprechend lang ausgebildeten Wechselkopf das Exzenterelement 21 auch in diesem vorgesehen werden kann, wobei dann der Halter 3 mit einem Fortsatz und einem Zugbolzen ausgebildet werden muss, wie dies anhand des Wechselkopfes 5 dargestellt wurde. Das heißt also, für die Funktion der Schnittstelle der hier dargestellten Art ist es unerheblich, in welchen der beiden Teilelemente die Ausnehmung für den Fortsatz vorgesehen ist und an welchem der Elemente der Fortsatz ausgebildet ist.

Im Bereich der Schnittstelle wird eine besonders exakte Ausrichtung der Teilelemente eines Werkzeugsystems erreicht, wenn der Fortsatz 33 als Kurzkegel ausgebildet ist. Überdies ergibt sich dann auch ein sehr kompakter Aufbau.

Im Übrigen ergibt sich noch aus Figur 2, dass die Anzahl der Kühlmittelkanäle, von denen hier im Bereich der Ringfläche 35 die Öff-

nungen 59 ersichtlich sind, an die Anzahl der Messerplatten 11 im Werkzeugskopf 5 vorzugsweise angepasst wird, damit jede Schneide optimal gekühlt werden kann. Gleichzeitig ist ein besonders guter Spanabtransport gewährleistet. Bei dem hier dargestellten Ausführungsbeispiel sind also sechs Messerplatten 11 und sechs Öffnungen 59 dargestellt, durch die Kühlmittel zu sechs Austrittsöffnungen 61 geführt werden kann. Entsprechend werden mehr oder weniger Kühlmittelkanäle vorgesehen, wenn mehr oder weniger Messerplatten vorgesehen sind.

5

15

20

25

Anhand der Figuren 4 bis 5 werden die wesentlichen Teile der Spannvorrichtung 19 erläutert. Gleiche Teile sind mit gleichen Bezugsziffern versehen, so dass insofern auf die Beschreibung zu den vorangegangenen Figuren verwiesen wird.

. .

Figur 3 zeigt den Zugbolzen 41 in Seitenansicht. Die Mittelachse des Zugbolzens 41 fällt zusammen mit der Mittelachse 25 des hier als Zerspanungswerkzeug 1 angesprochenen Werkzeugsystems. Auf der linken Seite des Zugbolzens 41 ist der Ansatz 43 zu sehen, der zwei entgegengesetzt zueinander geneigte Flächen aufweist, nämlich eine nach rechts weisende erste Spannfläche 45 und eine nach links weisende Abdrückfläche 63. Die beiden Flächen schließen einen spitzen Winkel mit der Mittelachse 25 ein, der größer ist als 45°. Die Winkel der beiden Flächen müssen nicht gleich groß sein. Auf die Funktion der Abdrückfläche 63 wird unten näher eingegangen.

Nach rechts anschließend an die erste Spannfläche 45 findet sich ein zylindrischer Bereich, dessen Außendurchmesser kleiner ist als der Außendurchmesser des Ansatzes 43. Die erste Spannfläche 45 verläuft zwischen dem äußersten außen liegenden Punkt des Ansatzes 43 bis zu dem zylindrischen Bereich 65.

In einem Abstand zum Ansatz 43 findet sich, vom Ansatz 43 aus gesehen, jenseits des zylindrischen Bereichs 65 eine Anschlagfläche 67, die durch eine nach außen vorspringende Ringschulter gebildet wird, die auch unterbrochen sein kann.

5

10

15

20

Nach rechts anschließend, also in einem größeren Abstand zum Ansatz 43, findet sich hier ein Gewindebereich 69 mit einem Außengewinde, das mit einem Innengewinde im Fortsatz 33 des Wechselkopfs 5 zusammenwirkt und der Verankerung des Zugbolzens 41 im Fortsatz 33 dient.

Figur 4 zeigt vergrößert das Exzenterelement 21 in perspektivischer Ansicht. Es sind hier der Hohlraum 49 und die Außenfläche 47 erkennbar, über die der Hohlraum 49 zugänglich ist. Von der Außenfläche 47 führt ein kreisrundes Loch 69 in den Hohlraum 49, dessen Innendurchmesser etwas größer ist als der Außendurchmesser des Ansatzes 43, so dass dieser durch die Außenfläche 47 und durch das Loch 69 in den Hohlraum 49 einführbar ist. An das Loch 69 schließt sich ein in Umfangsrichtung des Exzenterelements 21 verlaufender, die Außenfläche 47 durchbrechender Schlitz 71 an, dessen in Richtung der Drehachse 73 des Exzenterelements 21 gemessene Breite etwas größer ist als der Durchmesser des zylindrischen Bereichs 65 des Zugbolzens 41.

In die Stirnseite 52 des Exzenterelements 21 ist eine Ausnehmung 51 eingebracht, die Betätigungsflächen 53 aufweist. Ein zurückspringender Bereich 57 ermöglicht den Eingriff des Sicherungselements 23, was anhand von Figur 2 bereits erläutert wurde.

Durch den zurückspringenden Bereich 57 werden Anschlagflächen 75 und 77 gebildet, die die Drehbewegung des Exzenterelements 21 um die Drehachse 73 begrenzen, weil die Anschlagflächen 75 nach einer gewissen Drehbewegung am Sicherungselement 23 anschlagen. Für das Exzenterelement 21 ergibt sich also eine beschränkte Drehbarkeit um cirka 120° von Anschlagfläche zu Anschlagfläche. Dadurch ergibt sich eine rasche Verspannung im Bereich der Schnittstelle.

5

10

Durch den Schlitz 71 kann man in den Hohlraum 49 hineinblicken und sieht hier eine zweite Spannfläche 78. In Figur 4 ist erkennbar, dass die Dicke der Wand 79 zwischen Außenfläche 47 und Hohlraum 49 im Exzenterelement 21 von oben nach unten zunimmt, so dass der Abstand der zweiten Spannfläche 78 zur Drehachse 73 von oben nach unten abnimmt.

Die Darstellung gemäß Figur 4 zeigt auch einen weiteren Bereich der Innenfläche des Hohlraums 49, nämlich eine Abdrückfläche 81.

Figur 5 zeigt einen Querschnitt durch das Exzenterelement 21, wobei die Schnittebene senkrecht zur Drehachse 73 verläuft und im Bereich des Schlitzes 71 liegt.

Die Schnittdarstellung zeigt den Hohlraum 49 im Inneren des Exzenterelements 21, der über das Loch 81 zugänglich ist. In der Schnittdarstellung ist die zweite Spannfläche 78 erkennbar. Es ist auch ersichtlich, dass die Wand 79 zwischen Außenfläche 47 und Hohlraum 49 im Bereich A dünner ist als im Bereich B, so dass der Abstand der zweiten Spannfläche 48 oben im Bereich A (im vierten Quadranten) größer ist als der Abstand der zweiten Spannfläche 48 im Bereich B (im dritten Quadranten).

In Figur 5 ist noch der zylindrische Bereich 65 des Zugbolzens 41 eingezeichnet, außerdem ein Teil des Ansatzes 43 mit der ersten Spannfläche 45 und der Abdrückfläche 63.

Die erste Spannfläche 45 des Ansatzes 43 wirkt zusammen mit der zweiten Spannfläche 78 des Exzenterelements 21 und zwar dergestalt, dass bei einer Drehbewegung des Exzenterelements 21 im Uhrzeigersinn, was durch einen Pfeil 83 angedeutet wird, die erste Spannfläche 45 durch die zweite Spannfläche 78 immer näher an die Drehachse 43 herangeführt wird. Dadurch wird der Ansatz 43 in Richtung auf die Drehachse 73 axial verlagert. Über den Ansatz 43 wirken dadurch Zugkräfte auf den Zugbolzen 41, so dass bei dem Ausführungsbeispiel nach den Figuren 1 und 2 der Wechselkopf des Zerspanungswerkzeugs 1 in Richtung auf den Halter 3 gezogen wird.

5

10

15

20

25

Bei einer gegen den Uhrzeigersinn gerichteten Drehbewegung des Exzenterelements 21 wird die zweite Spannfläche 78 gegenüber der Drehachse 73 nach außen verlagert, so dass die Zugkräfte auf den Zugbolzen 41 reduziert werden. Schließlich drückt die Abdrückfläche 81 des Exzenterelements 21 auf die Abdrückfläche 63 des Zugbolzens 41 und drückt diesen von der Drehachse 73 radial nach außen weg, so dass in dieser Funktionsstellung des Exzenterelements 21 der Zugbolzen 41 und damit der Fortsatz 33 des Wechselkopfs 5 aus der Ausnehmung 31 im Halter 3 herausgedrückt wird. Damit wird die Selbsthemmung im Verbindungsbereich zwischen Fortsatz 33 und der Wandung der Ausnehmung 31 aufgehoben, so dass der Wechselkopf 5 ohne weiteres aus dem Halter 3 entnommen werden kann.

Figur 6 zeigt in senkrechter Draufsicht einen Ausschnitt des Halters 3 und die eingebaute Spannvorrichtung 19. Deutlich erkennbar ist das in eine Bohrung 55 eingesetzte Exzenterelement 21 zu sehen. Erkennbar ist auch die in die Stirnfläche 52 eingebrachte Ausnehmung 51 mit den Betätigungsflächen 53. Erkennbar ist auch der zurückspringende Bereich 57, auf dem das Sicherungselement 23 aufliegt. Die Drehbewegung des Exzenterelements 21 wird durch die beiden Begrenzungsflächen 75 und 77 begrenzt.

5

15

Erkennbar ist auch, dass das Sicherungselement 23 mittels der Schraube 22 im Grundkörper des Halters 3 verankert ist.

Die Draufsicht nach Figur 6 zeigt deutlich, dass die Spannvorrichtung 19 durch die Umfangsfläche 17 des Halters 3 zugänglich ist.

Figur 7 zeigt die Schnittstelle zweier Teilelemente eines Werkzeugsystems im Teillängsschnitt. Es ist hier der vordere Teil eines als Zerspanungswerkzeug 1 ausgebildeten Werkzeugsystems erkennbar mit einem ersten Teilelement, dem Halter 3, und einem zweiten Teilelement, dem Wechselkopf 5. Teile, die anhand von vorangegangenen Figuren erläutert wurden, tragen die oben erwähnten Bezugsziffern. Auf deren nähere Erläuterung wird daher hier verzichtet.

In Figur 7 ist das Exzenterelement 21 wiederum im Querschnitt dargestellt, so dass insofern auf die Erläuterungen zu Figur 5 verwiesen wird. Bei der Darstellung gemäß Figur 7 ist der Wechselkopf 5 lediglich in den Halter 3 eingesteckt, wobei der Ansatz 43 des Zugbolzens 41 durch das Loch 69 in den Hohlraum 49 des Exzenters 21 hineinragt und die Abdrückfläche 63 des Ansatzes 43 an der Abdrückfläche 81 des Hochraums 49 anliegt. Figur 7 zeigt, dass in den Grundkörper des Halters 3 eine mit dessen Mittelachse 27 fluchtende Bohrung 87 eingebracht ist, die Teil einer Kühl- und Schmiermittelleitung ist. Radial zu dieser Bohrung 87 verlaufen Bohrungsabschnitte 89a und 89b, die die Bohrung 87 schneiden. Von diesen Bohrungsabschnitten 89a, 89b führen Kanäle 91 zur Ringfläche 37 zu den dort vorgesehenen und erläuterten Öffnungen 59, die mit Öffnungen 93 in der Ringfläche 37 des Wechselkopfes 5 fluchten. In diese Öffnungen 93 eingespeistes Kühl-/Schmiermittel tritt aus den Austrittsöffnungen 61 aus, wobei jeder Messerplatte 11 des Wechselkopfs 5 jeweils eine Austrittsöffnung 61 zugeordnet ist.

5

10

20

25

Die Anzahl der Kanäle 91 wird an die Anzahl der Messerplatten 11 angepasst, um jeweils einer Messerplatte einen Kühl-/Schmiermittelstrom zuführen zu können.

Figur 8 zeigt die beiden Teilelemente des Werkzeugsystems, den Halter 3 und den Wechselkopf 5 des Zerspanungswerkzeugs 1 in verspanntem Zustand. Gleiche Teile sind mit gleichen Bezugsziffern versehen, so dass auf die Beschreibung oben verwiesen wird.

Der einzige Unterschied gegenüber der Darstellung gemäß Figur 7 besteht darin, dass das Exzenterelement 21 im Uhrzeigersinn verdreht wurde, wobei die erste Spannfläche 45 des Ansatzes 43 mit der zweiten Spannfläche 78 des Exzenterelements 21 so zusammenwirkt, dass der Zugbolzen 41 und damit der Wechselkopf 5 in axialer Richtung verlagert und zum Halter 3 gezogen wird. Damit liegen die Ringflächen 35 und 37 des Halters 3 und des Wechselkopfs 5 mit großer Kraft aneinander, so dass im Übergangsbereich der Schnittstelle eine dichte Verbindung geschaffen wird und Kühl-

/Schmiermittel durch die Bohrung 87, die Bohrabschnitte 89a, 89b und die Kanäle 91 zu den Austrittsöffnungen 61 geführt werden kann, was in Figur 8 durch Pfeile angedeutet ist.

Um sicherzustellen, dass die Öffnungen 59 in der Ringfläche 35 des Halters 3 mit den Öffnungen 93 in der Ringfläche 37 des Wechselkopfs 5 fluchten, ist am Fortsatz 33 mindestens eine Planfläche 39 vorgesehen, die mit einer entsprechenden Planfläche in der Ausnehmung 31 im Halter 3 zusammenwirkt und eine definierte Drehausrichtung des Halters 3 gegenüber dem Wechselkopf 5 gewährleistet.

5

10

20

25

Aus den Darstellungen gemäß den Figuren 7 und 8 wird nochmals deutlich, dass die Eindringtiefe des Ansatzes 43 in den Halter 3 genau abgestimmt sein muss auf die Position des Exzenterelements 21 und die zugehörigen Spannflächen. Die exakte Positionierung des Zugbolzens 41 im Fortsatz 33 des Wechselkopfs 5 wird durch den Anschlag 67 am Zugbolzen 41 gewährleistet.

Aus den Figuren 7 und 8 wird auch deutlich, dass beim Verspannen der Schnittstelle die Ausnehmung 31 umgebende Wandung des Halters 3 beim Eindringen des kegelstumpfförmigen Fortsatzes 33 des Wechselkopfs 5 leicht aufgeweitet wird. Die Winkel der Wandung der Ausnehmung 31 und des Fortsatzes 33 gegenüber der Mittelachse des Zerspanungswerkzeugs 1 sind so gewählt, dass sich hier, wie gesagt, eine Selbsthemmung ergibt. Entsprechend sind auch die Winkel zwischen den beiden Spannflächen 45 und 78 gewählt, um auch hier eine Selbsthemmung zu gewährleisten und zu verhindern, dass das Exzenterelement 21 sich ungewollt dreht und die Spannkräfte vermindert oder gar aufgehoben werden.

Die Darstellungen in den Figuren 7 und 8 zeigen auch, dass die Schnittstelle sehr kompakt aufgebaut und auch für Werkzeugsysteme mit einem kleinen Außendurchmesser verwendbar ist, wobei auch Fortsätze 33 Verwendung finden können, die nicht als Kegelstumpf sonder zylindrisch oder dergleichen ausgeführt sind.

5

Es zeigt sich auch, dass die Spannvorrichtung 19 sehr einfach aufgebaut und damit störungsunanfällig ist.

<u>Ansprüche</u>

5

10

15

25

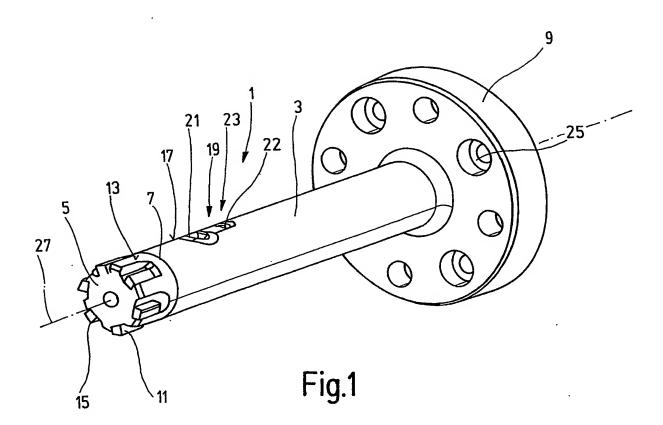
- 1. Schnittstelle zwischen zwei Teilelementen eines Werkzeugsystems, insbesondere eines Zerspanungswerkzeugs (1), mit einem eine Ausnehmung (31) aufweisenden Halter (3) und einem einen in die Ausnehmung (31) einsetzbaren Fortsatz (33) umfassenden, in axialer Verlängerung zum Halter (3) angeordneten Wechselkopf (5) sowie mit einer Spannvorrichtung (19) zur Befestigung des Wechselkopfs (5) am Halter (3), dadurch gekennzeichnet, dass die Spannvorrichtung (19) einen Zugbolzen (41) und ein diesen in axialer Richtung verlagerndes Exzenterelement (21) aufweist, wobei das Exzenterelement (21) über eine Umfangsfläche (17) des Zerspanungswerkzeugs (1) betätigbar ist.
- 2. Schnittstelle nach Anspruch 1, dadurch gekennzeichnet, dass der Zugbolzen (41) einen in das Exzenterelement (21) einführbaren, eine erste Spannfläche (45) aufweisenden Ansatz (43) umfasst.
- 3. Schnittstelle nach Anspruch 1 oder 2, dadurch gekennzeichnet, dass der Zugbolzen (41) eine in Richtung der Mittelachse (27) des Zerspanungswerkzeugs (1) verlaufende Mittelachse aufweist.
- 4. Schnittstelle nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass die erste Spannfläche (45) eine spitzen Winkel mit der Mittelachse (27) des Zugbolzens (41) einschließt.
 - 5. Schnittstelle nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass der Zugbolzen (41) mit dem Fortsatz (33) des Werkzeugkopfs (5) verbunden oder einstückig mit diesem ausgebildet ist.

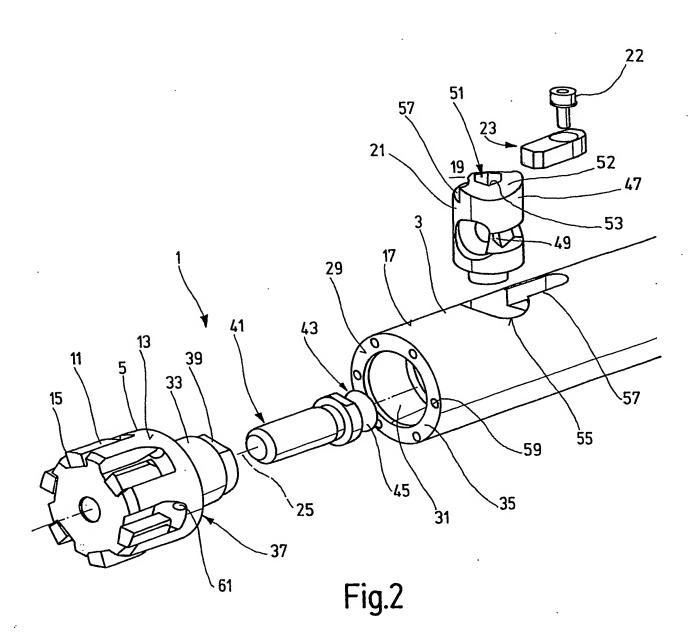
- 6. Schnittstelle nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass der Zugbolzen (41) eine Anschlagfläche (67) aufweist.
- 7. Schnittstelle nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass das Exzenterelement (21) eine zweite
 Spannfläche (78) aufweist, deren Abstand zu einer Drehachse (73)
 des Exzenterelements (21) unterschiedlich ist.
 - 8. Schnittstelle nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass der Ansatz (43) und das Exzenterelement (21) eine Abdrückfläche (63,81) aufweisen.

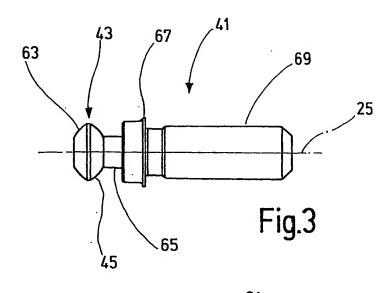
10

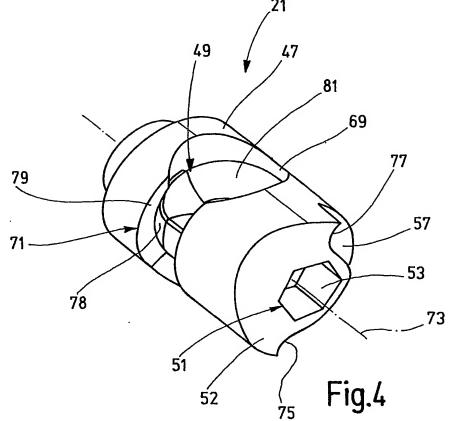
- 9. Schnittstelle nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass die Drehachse (73) des Exzenterelements (21) im Wesentlichen senkrecht steht auf der Mittelachse (27) des Zerspanungswerkzeugs (1).
- 10. Schnittstelle nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass das Exzenterelement (41) einen seitlich zugänglichen Hohlraum (49) aufweist, der eine einen spitzen
 Winkel mit der Drehachse (73) einschließende Fläche aufweist, die
 die zweite Spannfläche (78) bildet.
- 11. Schnittstelle nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass die Abdrückfläche (81) des Exzenterelements (21) Teil der den Hohlraum (49) begrenzenden Innenfläche ist.

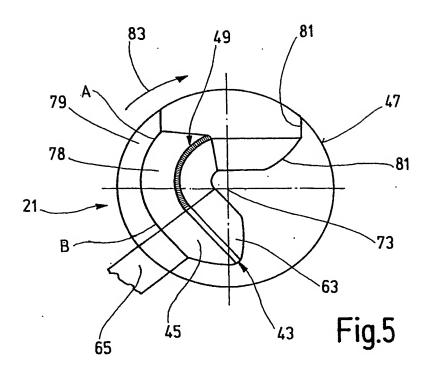
- 12. Schnittstelle nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass das Exzenterelement (21) dessen Drehbewegung begrenzende Anschlagflächen (75,77) aufweist.
- 13. Schnittstelle nach einem der vorhergehenden Ansprüche, dadurch gekennzeichnet, dass das Exzenterelement (21) an mindestens einer Stirnseite (52) Betätigungsflächen (53) aufweist.

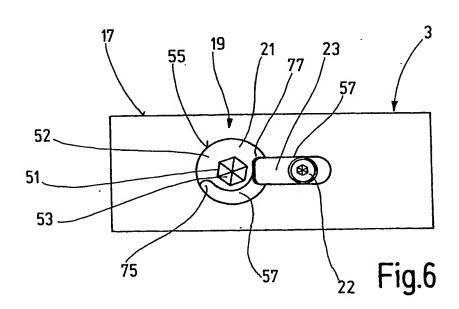




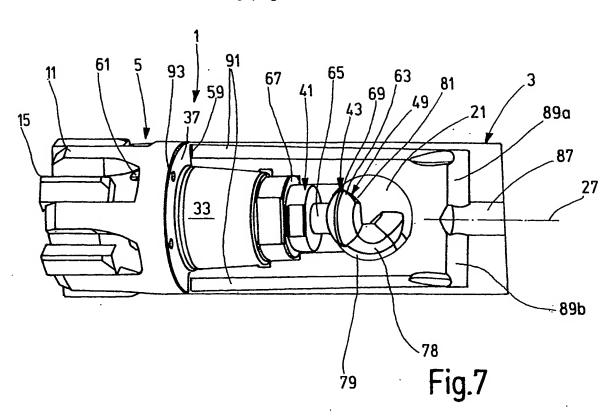


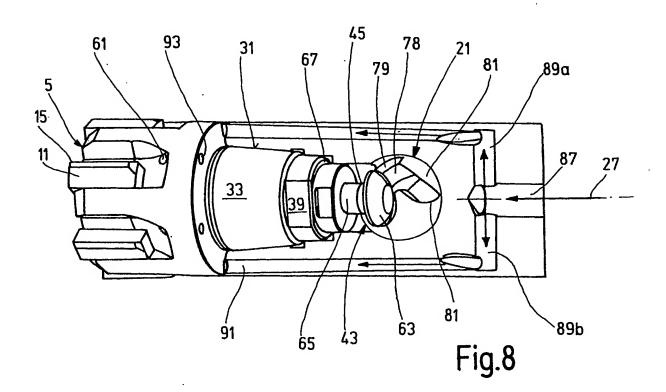






5 / 5





INTERNATIONAL SEARCH REPORT

International Application No PC1/EP2004/005844

A. CLASSI	FICATION OF SUBJECT MATTER	PCI	/ EP 2004 / 005844
ÎPC 7	FICATION OF SUBJECT MATTER B23C5/10 B23B31/26		
]			
	o International Patent Classification (IPC) or to both national classific	ation and IPC	
	SEARCHED Documentation searched (classification system followed by classification system)		
IPC 7	B23C B23B	ion symbols)	
Documenta	tion searched other than minimum documentation to the extent that	such documents are included in	the fields searched
	ata base consulted during the international search (name of data ba	ase and, where practical, search	terms used)
EPO-In	ternal		
.;-			
C. DOCUMI	ENTS CONSIDERED TO BE RELEVANT		
Category	Citation of document, with indication, where appropriate, of the re	levant passages	Relevant to claim No.
x	EP 0 291 477 A (SECO TOOLS AB)		1 12
	17 November 1988 (1988-11-17)		1-13
	figures 1-4		
X	DE 198 18 148 A (WIDIA GMBH)		1-3,5-9,
	28 October 1999 (1999-10-28) abstract; figures 1-8		13
X	DE 41 17 765 A (MAPAL FAB PRAEZI: 17 December 1992 (1992-12-17)	SION)	1-3,5-9,
	figure 4		13
Α	US 6 100 152 A (UFOUT OTL)		
^	US 6 109 152 A (HECHT GIL) 29 August 2000 (2000-08-29)		1–13
	figures 3,6-8		
X,P	DE 102 41 860 A (SIGMA GMBH)		1 2 5 0
	25 March 2004 (2004-03-25)		1-3,5-9, 12,13
	figures 1-4		
English	Por decimants are the decimants		
	ner documents are listed in the continuation of box C.	X Patent family members	s are listed in annex.
	tegories of cited documents :	*T* later document published at	fler the international filing date
consid	ant defining the general state of the art which is not ered to be of particular relevance	Cited to understand the pri	conflict with the application but nciple or theory underlying the
լ աուներ		"X" document of particular relevant	PLOF CORROT be correlatived to
which citation	nt which may throw doubts on priority claim(s) or is cited to establish the publication date of another n or other special reason (as specified)	"Y" document of particular relev	/nen the document is taken alone
O docume other r	ent referring to an oral disclosure, use, exhibition or	document is combined with	volve an inventive step when the
P docume later th	nt published prior to the International filing date but an the priority date claimed	in the art.	Deing obvious to a person skilled
	actual completion of the international search	*&* document member of the sa Date of mailing of the interm	
2	6 October 2004		
		08/11/2004	
LACTUR SUCIL	nalling address of the ISA European Patent Office, P.B. 5818 Patentiaan 2	Authorized officer	
	NL - 2280 HV Hijswijk Tel. (+31-70) 340-2040, Tx. 31 651 epo nl.	Kannmaian	·
	Fex: (+31-70) 340-3016	Kornmeier, I	u

INTERNATIONAL SEARCH REPORT

'ormation on patent family members

PCT/EP2004/005844

						CT/EF2004/005844	
cite	atent document d in search report		Publication date		Patent family member(s)		Publication date
EP	0291477	Α	17-11-1988	US	4723878	Δ	00 02 1000
				AT		Î	09-02-1988
				CA	1287484 (15-06-1992
				DE			13-08-1991
				EP	0291477	D1	25-06-1992
				ĴΡ	2656936	NT.	17-11-1988
				JP	62200600	82	24-09-1997
			ها هذا ها بيان بيان بيان ها ها ها بيان بيان ها ها ها بيان ال	————	63288609 /	A 	25-11-1988
DE 	19818148 	A	28-10-1999	DE	19818148	A1	28-10-1999
DE	4117765	Α	17-12-1992	DE	4110720		08-10-1992
				DE	4117765 /		17-12-1992
				BR	9201196 <i>l</i>		01-12-1992
		•		CA	2064917	A1	04-10-1992
				CZ	9200997 <i>J</i>	A3	15-09-1993
				DE	59209205 [01	02-04-1998
				EΡ	0507147 /	41	07-10-1992
				ES	2114543	Г3	01-06-1998
				JP	5096405 A		20-04-1993
			•	MX	9201504 A		01-10-1992
				US	5346344	Ā	13-09-1994
				DE	4132019	A1	08-04-1993
US	6109152	Α	29-08-2000	IL	120763 A	 4	30-04-2001
				AT	276850 7		15-10-2004
				ΑU	733704 E		24-05-2001
				ΑU	7075798 A		27-11-1998
				BR	9809323 A	-	04-07-2000
				CA	2288166 A		12-11-1998
				CN	1108217		14-05-2003
				CZ	9903870 A		14-06-2000
				DE	29807797	11	30-07-1998
				EP	1015157 A		05-07-2000
			•	HU	0002387 A		28-11-2000
				WO	9850187 A	12	12-11-1998
				JP	2002512564 T		23-04-2002
				NO	995325 A		
	•			NZ	501456 A	ì	03-01-2000
				PL	336499 A	` 11	25-05-2001
				RŪ	2211115 C	.5	03-07-2000
				TR	9902716 T	, <u>c</u>	27-08-2003
				TW	393354 B		21-06-2000
				ZA	9803670 A		11-06-2000
	10044655						01-11-1999
	10241860	Α	25-03-2004	DE	10241860 A		25-03-2004

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Interpresentationales Aktenzelchen
PC17EP2004/005844

A. KLASSIFIZIERUNG DES ANMELDUNGSGEGENSTANDES IPK 7 B23C5/10 B23R31/26 B23C5/10 B23B31/26 Nach der Internationalen Patentklassifikation (IPK) oder nach der nationalen Klassifikation und der IPK B. RECHERCHIERTE GEBIETE Recherchlerter Mindestprüfstoff (Klassifikationssystem und Klassifikationssymbole) IPK 7 B23C B23B Recherchlerte aber nicht zum Mindestprüfstoff gehörende Veröffentlichungen, soweit diese unter die recherchlerten Gebiete fallen Während der Internationalen Recherche konsultierte elektronische Datenbank (Name der Datenbank und evtl. verwendete Suchbegriffe) EPO-Internal C. ALS WESENTLICH ANGESEHENE UNTERLAGEN Kategorie⁴ Bezeichnung der Veröffentlichung, soweit erforderlich unter Angabe der in Betracht kommenden Teile Betr. Anspruch Nr. X EP 0 291 477 A (SECO TOOLS AB) 1-13 17. November 1988 (1988-11-17) Abbildungen 1-4 X DE 198 18 148 A (WIDIA GMBH) 1-3,5-9, 28. Oktober 1999 (1999-10-28) 13 Zusammenfassung; Abbildungen 1-8 X DE 41 17 765 A (MAPAL FAB PRAEZISION) 1-3,5-917. Dezember 1992 (1992-12-17) Abbildung 4 Α US 6 109 152 A (HECHT GIL) 1 - 1329. August 2000 (2000-08-29) Abbildungen 3,6-8 X.P DE 102 41 860 A (SIGMA GMBH) 1-3,5-925. März 2004 (2004-03-25) 12.13 Abbildungen 1-4 Weitere Veröffentlichungen sind der Fortsetzung von Feld C zu Siehe Anhang Patentfamilie entnehmen Besondere Kategorien von angegebenen Veröffentlichungen *T* Spätere Veröffentlichung, die nach dem internationalen Anmeldedatum oder dem Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist und mit der Anmeldung nicht kollidiert, sondern nur zum Verständnis des der *A* Veröffentlichung, die den aligemeinen Stand der Technik definiert, aber nicht als besonders bedeutsam anzusehen ist *E* älleres Dokument, das jedoch erst am oder nach dem internationalen Anmeldedatum veröffentlicht worden ist Erfindung zugrundeilegenden Prinzips oder der ihr zugrundeilegenden Theorie angegeben ist Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann allein aufgrund dieser Veröffentlichung nicht als neu oder auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden *L* Veröffentlichung, die geeignet ist, einen Prioritätsanspruch zwelfelhaft er-scheinen zu lassen, oder durch die das Veröffentlichungsdatum einer anderen im Recherchenbericht genannten Veröffentlichung belegt werden Veröffentlichung von besonderer Bedeutung; die beanspruchte Erfindung kann nicht als auf erfinderischer Tätigkeit beruhend betrachtet werden, wenn die Veröffentlichung mit einer oder mehreren anderen Veröffentlichungen dieser Kategorie in Verbindung gebracht wird und diese Verbindung für einen Fachmann nahellegend ist soll oder die aus einem anderen besonderen Grund angegeben ist (wie ausgeführt) "O' Veröffentlichung, die sich auf eine mündliche Offenbarung, eine Benutzung, eine Ausstellung oder andere Maßnahmen bezieht "P" Veröffentlichung, die vor dem internationalen Anmeldedatum, aber nach dem beanspruchten Prioritätsdatum veröffentlicht worden ist *&* Veröffentlichung, die Mitglied derselben Patentfamilie ist Datum des Abschlusses der internationalen Recherche Absendedatum des internationalen Recherchenberichts 26. Oktober 2004 08/11/2004 Name und Postanschrift der Internationalen Recherchenbehörde Bevollmächtigter Bediensteter Europäisches Patentamt, P.B. 5818 Patentlaan 2 NL – 2280 HV Rijswijk Tel. (+31–70) 340–2040, Tx. 31 651 epo nl, Fax: (+31–70) 340–3016 Kornmeier. M

INTERNATIONALER RECHERCHENBERICHT

Angaben zu Veröffentlichungen, die zur selben Patentfamilie gehören

Interprinales Aktenzeichen
PC1/EP2004/005844

lm E	Im Recherchenbericht Datum der		PCT/EP2004/005844			
angefüh	rtes Patentdokum	t nent	Datum der Veröffentlichung		Mitglied(er) der Patentfamilie	Datum der Veröffentlichung
EP	0291477	Α	17-11-1988	US	4723878 A	
				AT	76343 T	09-02-1988
				CA	1287484 C	15-06-1992
				DE	3871231 D1	13-08-1991
				ΕP	0291477 A1	25-06-1992
				ĴΡ	2656026 PO	17-11-1988
				JP	2656936 B2	24-09-1997
DE	10010140				63288609 A	25-11-1988
-	19818148	A 	28-10-1999	DE 	19818148 A1	28-10-1999
DE	4117765	Α	17-12-1992	DE	4110720 A1	08-10-1992
				DE	4117765 A1	17-12-1992
				BR	9201196 A	01-12-1992
				CA	2064917 A1	04-10-1992
				CZ	9200997 A3	15-09-1993
				DE	59209205 D1	02-04-1998
				ΕP	0507147 A1	07-10-1992
				ES	2114543 T3	01-06-1998
				JP	5096405 A	20-04-1993
				ΜX	9201504 A1	01-10-1992
				US	5346344 A	13-09-1994
~				DE	4132019 A1	08-04-1993
US	6109152	Α	29-08-2000	IL	120763 A	20.04.2001
				AT	276850 T	30-04-2001
				ΑU	733704 B2	15-10-2004
				AU	7075798 A	24-05-2001
				BR	9809323 A	27-11-1998
				CA	2288166 A1	04-07-2000
				CN .	1108217 B	12-11-1998
				CZ	9903870 A3	14-05-2003
				DE	29807797 U1	14-06-2000
				EP	1015157 A2	30-07-1998
				HU	0002387 A2	05-07-2000
				WO	9850187 A2	28-11-2000
				ĴΡ	2002512564 T	12-11-1998
				NO	995325 A	23-04-2002
				NZ	501456 A	03-01-2000
				PL	336499 A1	25-05-2001
				ŔŪ	220423 AL	03-07-2000
				TR	2211115 C2	27-08-2003
				TW	9902716 T2	21-06-2000
				ZA	393354 B	11-06-2000
DE 1	0241000				9803670 A	01-11-1999
NE I	.0241860	Α	25-03-2004	DE	10241860 A1	25-03-2004